

Modèle CCYC : ©DNE

Nom de famille (naissance) :

(Suivi s'il y a lieu, du nom d'usage)

Prénom(s) :

N° candidat :

N° d'inscription :



Né(e) le :

(Les numéros figurent sur la convocation.)

1.1

ÉPREUVES COMMUNES DE CONTRÔLE CONTINU

CLASSE : Première

E3C : E3C1 E3C2 E3C3

VOIE : Générale Technologique Toutes voies (LV)

ENSEIGNEMENT : **SCIENCES de L'INGÉNIEUR**

DURÉE DE L'ÉPREUVE : 2h00

Axes de programme :

Indiquer sans les modifier les compétences développées du programme
Analyser le besoin d'un produit par une démarche d'ingénierie système
Caractériser la puissance nécessaire au fonctionnement d'un produit ou un système
Caractériser l'énergie nécessaire au fonctionnement d'un produit ou un système
Quantifier les écarts de performance entre les valeurs attendues, mesurées, simulées
Caractériser les grandeurs physiques en entrées/sorties d'un modèle multiphysique traduisant la transmission de puissance
Traduire le comportement attendu ou observé d'un objet par une structure algorithmique
Modéliser sous une forme graphique une structure, un mécanisme ou un circuit
Modéliser les actions mécaniques
Caractériser les échanges d'informations
Associer un modèle à un système asservi
Déterminer les grandeurs flux (courant) et effort (tension) dans un circuit électrique
Déterminer les grandeurs géométriques et cinématiques d'un mécanisme
Rendre compte de résultats

CALCULATRICE AUTORISÉE : Oui Non

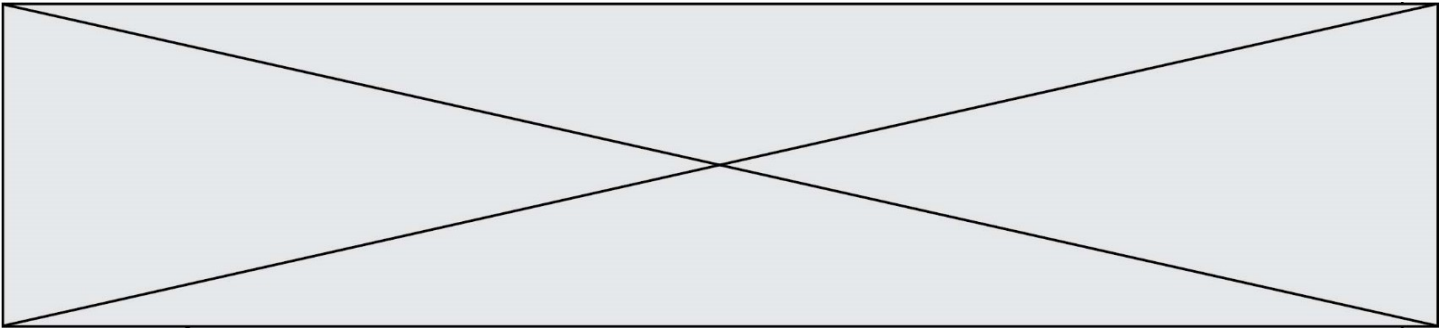
DICTIONNAIRE AUTORISÉ : Oui Non

Ce sujet contient des parties à rendre par le candidat avec sa copie. De ce fait, il ne peut être dupliqué et doit être imprimé pour chaque candidat afin d'assurer ensuite sa bonne numérisation.

Ce sujet intègre des éléments en couleur. S'il est choisi par l'équipe pédagogique, il est nécessaire que chaque élève dispose d'une impression en couleur.

Ce sujet contient des pièces jointes de type audio ou vidéo qu'il faudra télécharger et jouer le jour de l'épreuve.

Nombre total de pages : 14



Constitution du sujet

- **Étude d'une performance du produit**..... Pages 4 à 7
- **Commande du fonctionnement du produit ou modification de son comportement** Pages 8 à 11
- **Documents réponses** Pages 13 à 14

Rappel du règlement de l'épreuve

Le sujet comporte deux exercices indépendants l'un de l'autre, équilibrés en durée et en difficulté, qui s'appuient sur un produit unique.

Un premier exercice s'intéresse à l'étude d'une performance du produit. Les candidats doivent mobiliser leurs compétences et les connaissances associées pour qualifier et/ou quantifier cette performance, à partir de l'analyse, de la modélisation de tout ou partie du produit ou de relevés expérimentaux.

Le second exercice porte sur la commande du fonctionnement du produit ou la modification de son comportement. L'étude s'appuie sur l'algorithmique et de la programmation, à partir de ressources fournies au candidat qu'il devra exploiter, compléter ou modifier.

Modèle CCYC : ©DNE

Nom de famille (naissance) :

(Suivi s'il y a lieu, du nom d'usage)

Prénom(s) :

N° candidat :

N° d'inscription :



Né(e) le :

(Les numéros figurent sur la convocation.)

1.1

PRÉSENTATION DE LA PERGOLA BIOCLIMATIQUE

Une pergola « bioclimatique » est une pergola à lames orientables qui permet de moduler l'ensoleillement sur une terrasse et dans la maison, tout au long de la journée et en fonction de la saison. Elle est conçue pour résister au vent, et les lames peuvent être mises dans une position angulaire telle que la pergola se transforme en toiture fermée, afin de protéger la terrasse des intempéries.



Photo 1 : pergola bioclimatique

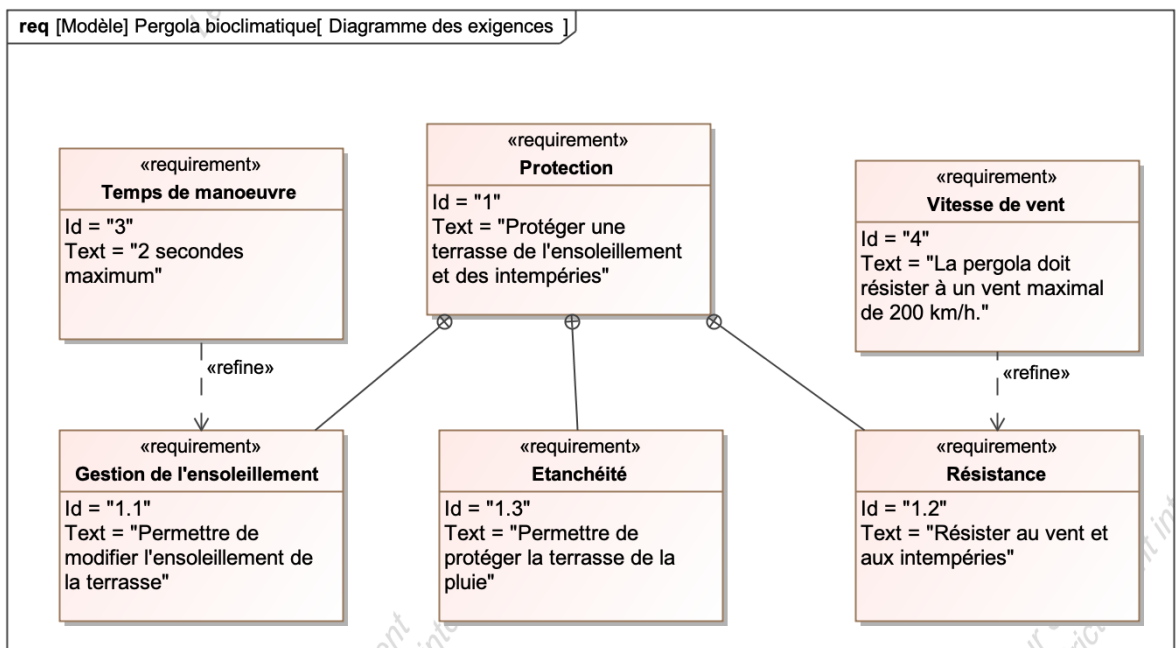
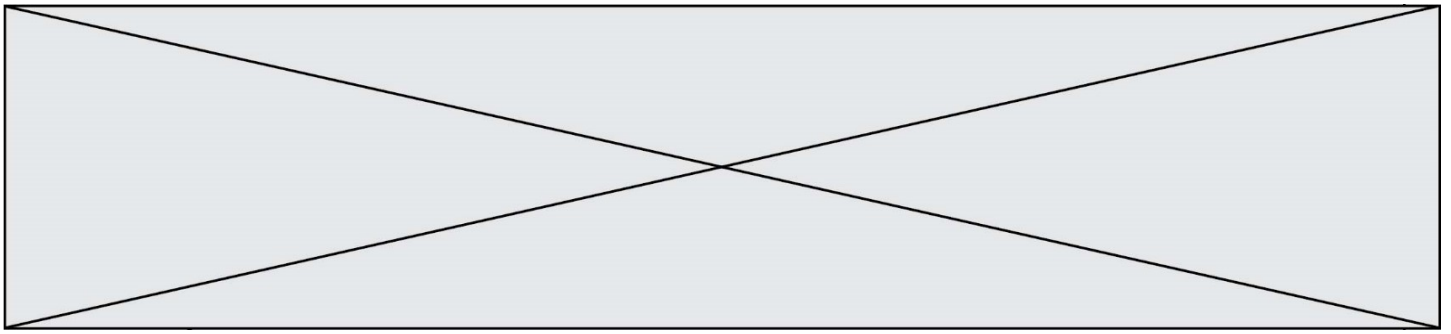


Figure 1 : diagramme des exigences

Problématique : la motorisation choisie permet-elle de replier les lames en présence de vent ? La commande permet-elle de gérer automatiquement le repliement des lames en présence de vent ?



EXERCICE 1 - ÉTUDE D'UNE PERFORMANCE DU PRODUIT

Vérification de la capacité du moteur à manœuvrer les lames pour une valeur maximale de la vitesse du vent de $30 \text{ km}\cdot\text{h}^{-1}$.

Un motoréducteur entraîne en rotation l'ensemble des 25 lames de la pergola grâce au profil de manœuvre. Ces lames parallèles peuvent alors s'incliner avec un angle compris entre 0° et 90° .

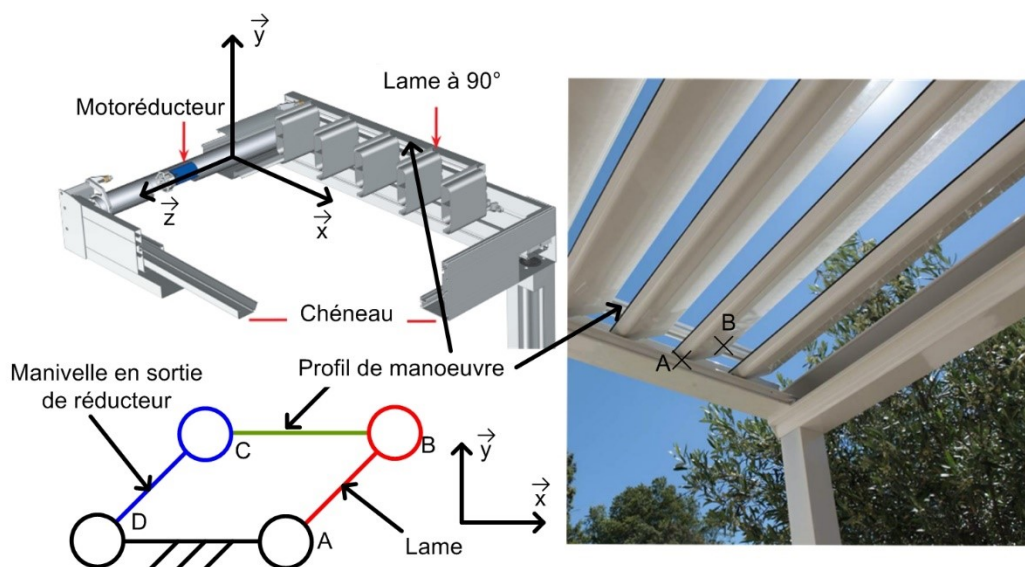


Figure 2 : schéma de principe

L'étude est menée en faisant les hypothèses suivantes :

- Le vent a pour direction $-\vec{x}$;
- les liaisons sont considérées comme parfaites ;
- les lames ne sont soumises qu'à l'action mécanique du vent et de la pesanteur.

Une lame est réalisée à partir d'un profilé extrudé en aluminium, de largeur 190 mm, d'épaisseur 35 mm et de longueur de 4 m. La masse linéique de ce profil d'aluminium est de $1,5 \text{ kg}\cdot\text{m}^{-1}$.

Le cas le plus défavorable correspond à une orientation verticale des lames. Dans ce cas, la force du vent est orthogonale au profil des lames, conformément à la figure 3.

Hypothèses : L'étude portera uniquement sur lame AB.

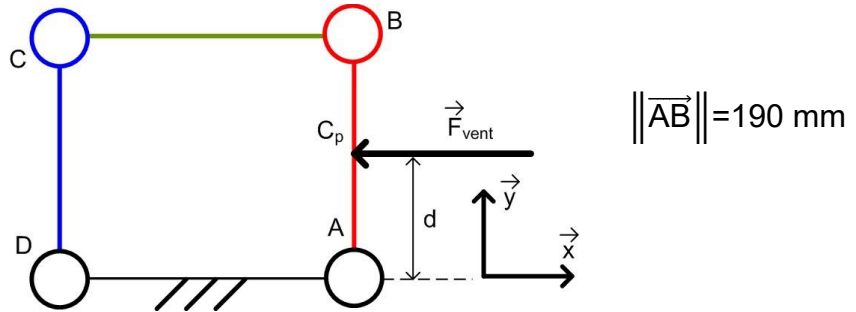


Figure 3 : modélisation de l'action mécanique du vent sur une lame en position verticale

L'action mécanique du vent s'applique au centre de poussée du profil, point noté ici C_p et situé au milieu du segment $[AB]$.

La norme de cette action mécanique est $\|\vec{F}_{\text{vent} \rightarrow \text{lame}}\| = \frac{1}{2} \rho \cdot S \cdot C_x \cdot V^2$, avec :

- $C_x=1$, coefficient aérodynamique sans dimension d'une pale modélisée par un profil rectangulaire ;
- S , aire de la surface de la lame sur laquelle s'applique le vent, en m^2
- $\rho=1,225 \text{ kg} \cdot m^{-3}$, masse volumique de l'air ;
- V , vitesse du vent par rapport au sol en $m \cdot s^{-1}$.

Un capteur permet de mesurer la vitesse du vent.

Au-delà d'une vitesse de vent de $30 \text{ km} \cdot h^{-1}$, le repliement des lames est effectué. La vitesse du vent par rapport au sol considérée est $V = 30 \text{ km} \cdot h^{-1}$.

Question

I-1

Figure 3

Calculer, sous ces hypothèses, la valeur numérique de la norme de l'action mécanique du vent sur la lame

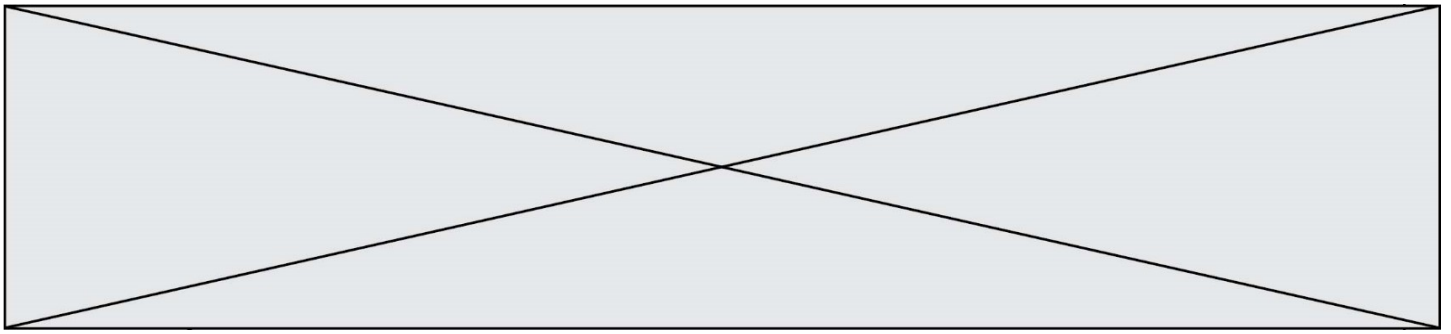
$\|\vec{F}_{\text{vent} \rightarrow \text{lame}}\|$ en N.

Exprimer, sous forme de torseur, l'action mécanique exercée par le vent sur la lame, au point C_p ,

$\{\tau(\text{pesanteur} \rightarrow \text{lame})\}_{(\vec{x}, \vec{y}, \vec{z})}$

Ecrire le résultat sous la forme ci-dessous :

$$\{\tau(\text{pesanteur} \rightarrow \text{lame})\}_{(\vec{x}, \vec{y}, \vec{z})} = \begin{Bmatrix} \dots & \dots \\ \dots & \dots \\ \dots & \dots \end{Bmatrix}_{C_p (x, y, z)}$$



La norme du moment, en N·m, au point A du vent sur une lame s'écrit :

$$\|\vec{M}_A(\text{vent} \rightarrow \text{lame})\| = d \cdot \|\vec{F}_{\text{vent} \rightarrow \text{lame}}\|$$

avec :

- d : distance en m
- $\|\vec{F}_{\text{vent} \rightarrow \text{lame}}\|$: force du vent en N

L'action mécanique du vent sur chaque lame est considérée comme identique, quel que soit les positions relatives des lames les unes par rapport aux autres.

Question I-2

Commenter l'hypothèse faite sur les actions mécaniques identiques du vent sur les différentes lames, quel que soit les positions relatives des lames les unes par rapport aux autres.
Calculer la valeur numérique du moment maximal au point A de l'action mécanique du vent sur une lame en N·m.

Lors du mouvement, le couple en sortie du réducteur varie entre 0 et $C_{\text{vent max}}$. Compte tenu de cette variation, et afin de simplifier les calculs, le couple en sortie du réducteur dû à l'action mécanique du vent est considéré constant avec une valeur moyenne $C_{\text{vent moy}} = 38 \text{ N}\cdot\text{m}$.

Le couple moyen dû à l'action mécanique de la pesanteur en sortie du réducteur est $C_{\text{pes moy}} = 70 \text{ N}\cdot\text{m}$.

La chaîne de puissance est représentée figure 4.

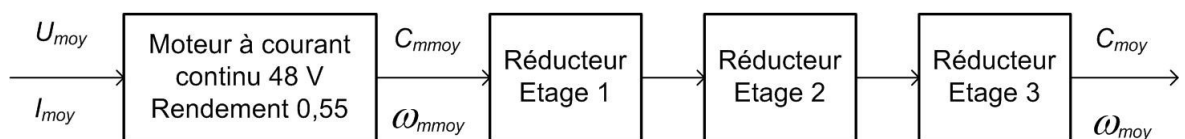


Figure 4 : chaîne de puissance de la pergola

Données :

- Les trois étages de réduction ont le même rapport de réduction $r = \frac{1}{7}$ et le même rendement $\eta = 0,92$;
- La vitesse de rotation en sortie du motoréducteur est constante $N_{\text{moy}} = 9 \text{ tr}\cdot\text{min}^{-1}$. Cela permet de respecter l'exigence de temps de manœuvre des lames de 2 s ;
- Le couple en sortie du motoréducteur est la somme des couples dus à l'action mécanique de pesanteur et du vent $C_{\text{moy}} = C_{\text{vent moy}} + C_{\text{pes moy}}$.

Modèle CCYC : ©DNE

Nom de famille (naissance) :

(Suivi s'il y a lieu, du nom d'usage)

Prénom(s) :

N° candidat : N° d'inscription :

(Les numéros figurent sur la convocation.)

Né(e) le : / /



RÉPUBLIQUE FRANÇAISE

1.1

Question I-3
Figure 4

Donner la nature des énergies à l'entrée et à la sortie du moteur.
Calculer la valeur numérique du rendement η_{red} de l'ensemble des étages du réducteur.

Question I-4
Figure 4

Calculer la vitesse de rotation du moteur moyenne ω_{mmoy} en rad.s^{-1} .
Calculer le couple moyen C_{mmoy} en N.m à la sortie du moteur.

Le moteur est alimenté à sa tension nominale $U_{\text{moy}} = 48 \text{ V}$.

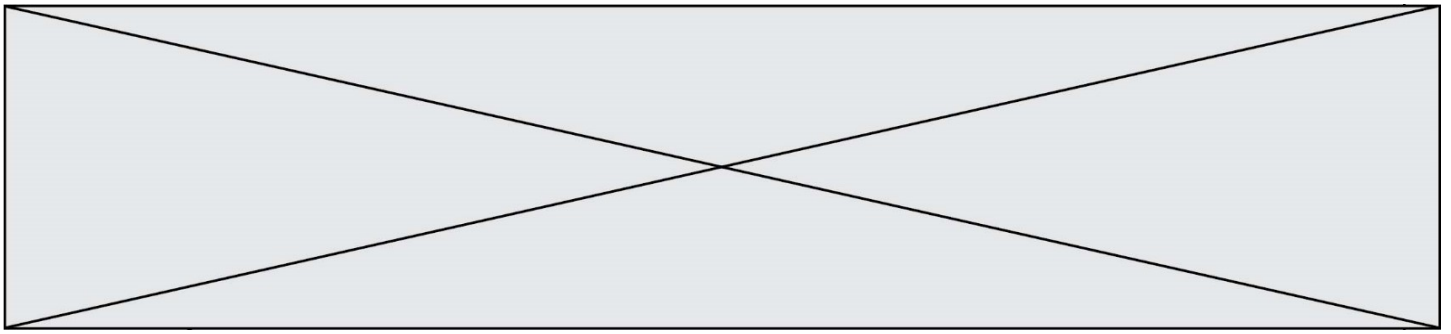
Question I-5
Figure 4

Déterminer la puissance électrique moyenne $P_{\text{elec_moy}}$ en W, absorbée par le moteur, **en déduire** la valeur du courant électrique moyen absorbé I_{moy} en A.

La figure 5 du document réponse **DR1** donne la courbe caractéristique de la zone de fonctionnement normal du moteur à courant continu utilisé.

Question I-6
DR1

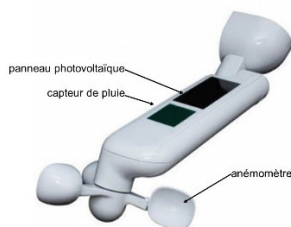
Placer sur le graphique le point de fonctionnement du moteur calculé aux questions précédentes.
Conclure quant à la capacité du moteur à manœuvrer les lames en présence de vent.



EXERCICE 2 : ÉTUDE de la COMMANDE DU FONCTIONNEMENT DE LA PERGOLA

Objectifs :

- vérifier que la chaîne d'acquisition de l'information « vent » permet une gestion automatique de la position des lames de la pergola ;
- vérifier que l'algorithme proposé permet de tenir compte des différents paramètres et contraintes liés à cette problématique.



Caractéristiques partielles de l'ensemble « capteur » :

- surface panneau photovoltaïque : 2925 mm² ;
- vitesse de vent mesurable : de 0,5 m·s⁻¹ à 40 m·s⁻¹ ;
- résistance aux rafales jusqu'à 60 m·s⁻¹ ;
- rayon moyen de l'anémomètre : 55 mm ;
- transmission sans fil, portée 15 à 30 m suivant installation.

Le système de commande de la pergola bioclimatique comprend un ensemble nommé « bloc capteurs » dont le diagramme de définition de blocs est donné à la figure 5. L'intérêt de cet unique « bloc capteurs » est sa facilité d'installation puisqu'il ne nécessite aucun câblage dans la mesure où il est autonome en énergie.

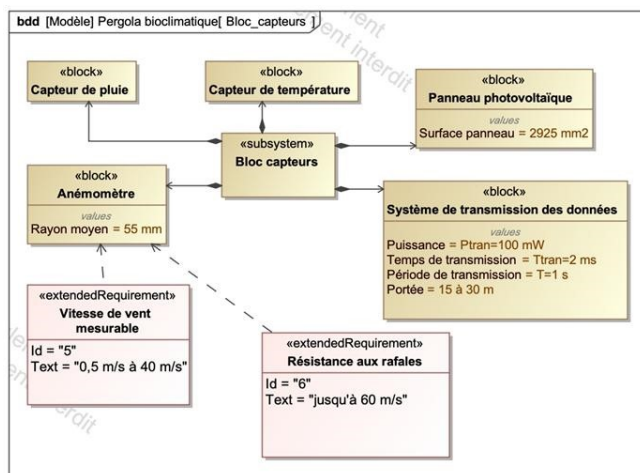


Figure 5 : diagramme de définition de blocs du « bloc capteurs »

La girouette entraîne notamment deux aimants en rotation qui vont provoquer des ouvertures et des fermetures d'un interrupteur de type ILS. Cet ILS est inséré dans un circuit électrique dont un schéma simplifié est fourni à la figure 6.

Modèle CCYC : ©DNE

Nom de famille (naissance) :

(Suivi s'il y a lieu, du nom d'usage)

Prénom(s) :

N° candidat :

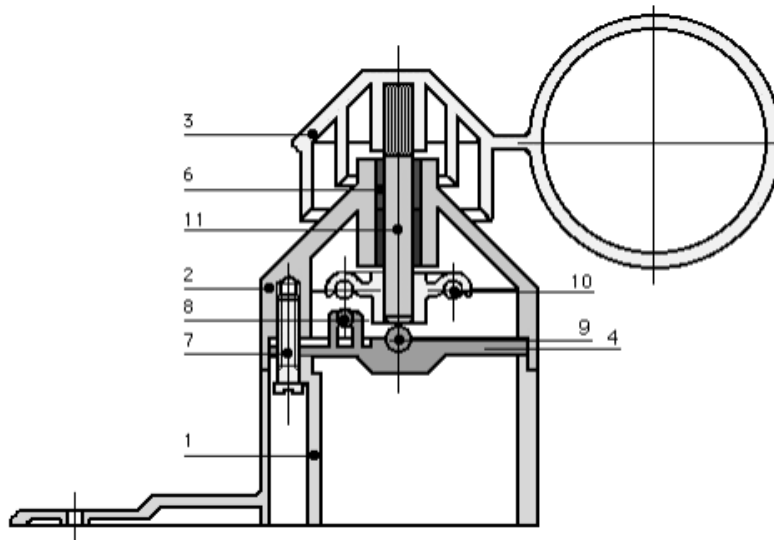
N° d'inscription :



Né(e) le :

(Les numéros figurent sur la convocation.)

1.1

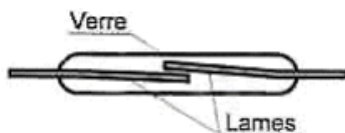


les 11 éléments principaux de l'anémomètre

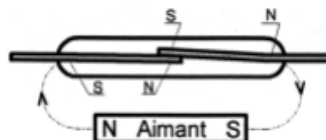
Nomenclature succincte

- 1 - corps
- 2 - chapeau
- 3 - girouette
- 4 - support ILS
- 5 - support aimant
- 6 - coussinet
- 7 - vis
- 8 - I.L.S.**
- 9 - bille
- 10 - aimant**
- 11 - axe

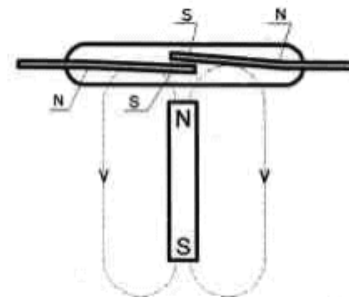
Comme le montre les 3 cas suivants, un I.L.S. (Interrupteur à Lames Souples) est un interrupteur dont l'état [Ouvert ou Fermé] est commandé par la présence ou l'absence d'un aimant à proximité :



Un I.L.S. est composé de deux lames souples dans un petit boîtier de verre



Les lames se touchent si elles sont soumises chacune à un pôle de l'aimant différent (Nord et Sud) : l'I.L.S. est **fermé**



Les lames se touchent pas si elles ne sont pas soumises chacune à un pôle opposé (ou en l'absence de l'aimant) : l'I.L.S. est **ouvert**

Figure 6 : schéma simplifié d'un capteur ILS et de son circuit électrique de conditionnement associé

Question

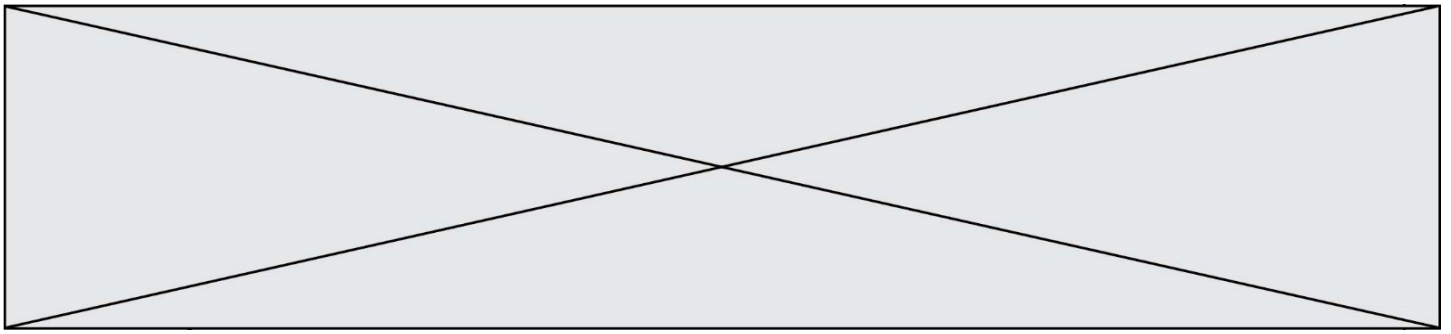
II-1

DR1

Compléter, sur le document réponse **DR1**, l'état de l'ILS (ouvert ou fermé) en fonction des différentes positions significatives possibles de l'aimant.

En déduire la fréquence du signal V_{ils} quand la girouette de l'anémomètre tourne à $50,26 \text{ rad}\cdot\text{s}^{-1}$.

Afin de disposer de l'information « vitesse du vent » la plus exacte possible, de nombreux paramètres (vitesse de vent minimal entraînant la rotation de la girouette, considérations aérodynamiques complexes, ...) rentrent en compte. Les fabricants réalisent des essais permettant d'établir la courbe de comportement de l'ensemble.



La relation entre la vitesse de rotation de la girouette et la vitesse linéaire du vent est :

$$\omega_{\text{girouette}} = 14,64 \cdot V_{\text{vent}} + 9$$

$\omega_{\text{girouette}}$: vitesse de rotation de la girouette en $\text{rad}\cdot\text{s}^{-1}$

V_{vent} : vitesse linéaire du vent en $\text{m}\cdot\text{s}^{-1}$

Question II-2
DR1

Compléter, sur le document réponse **DR1**, la ligne du tableau 1 correspondant à la vitesse de rotation de la girouette.

La figure 7 représente la chaîne d'information de la mesure de la vitesse du vent. Celle-ci permet l'étude de l'algorithme de gestion de la mise en sécurité de la pergola quand les conditions de vent deviennent critiques.

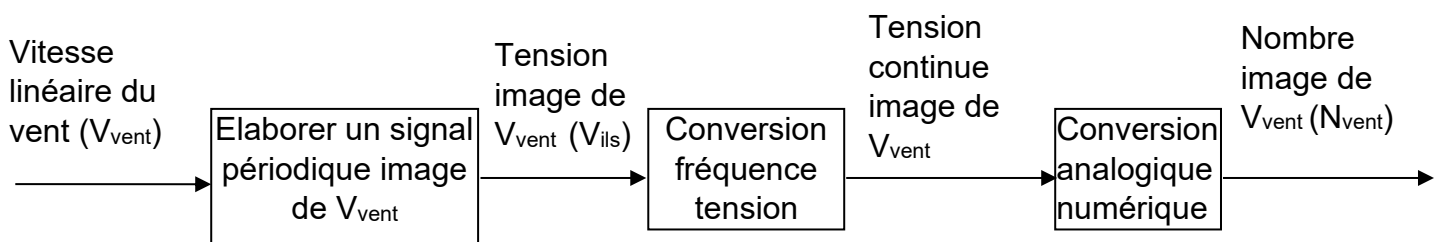


Figure 7 : chaîne d'information liée à la vitesse du vent

Question II-3
DR1

Compléter, sur le document réponse **DR1**, la ligne du tableau 1 correspondant à la sortie du convertisseur analogique numérique sachant qu'il code sur 10 bits et à une tension de référence $V_{\text{ref}} = 5 \text{ V}$.

N_{vent} est donné par la relation

$$N_{\text{vent}} = \frac{V_{\text{vent}}}{q} \text{ sachant que } q = \frac{V_{\text{ref}}}{2^n}$$

La figure 8 représente l'algorithme de la fonction « vent » qui gère la commande de la mise en sécurité de la pergola.

Cet algorithme doit permettre d'éviter les manœuvres répétées de la pergola lorsque les conditions de vent sont proches du seuil limite choisi pour sa mise en sécurité.

Question II-4

Expliquer, l'intérêt de la fonction « Calcul de la moyenne sur les 10 dernières valeurs de N_{vent} ».



(Les numéros figurent sur la convocation.)

Question II-5

Conclure sur le fait que la chaine d'information de la vitesse du vent et l'algorithme de gestion de la mise en sécurité de la pergola remplissent bien leurs fonctions.

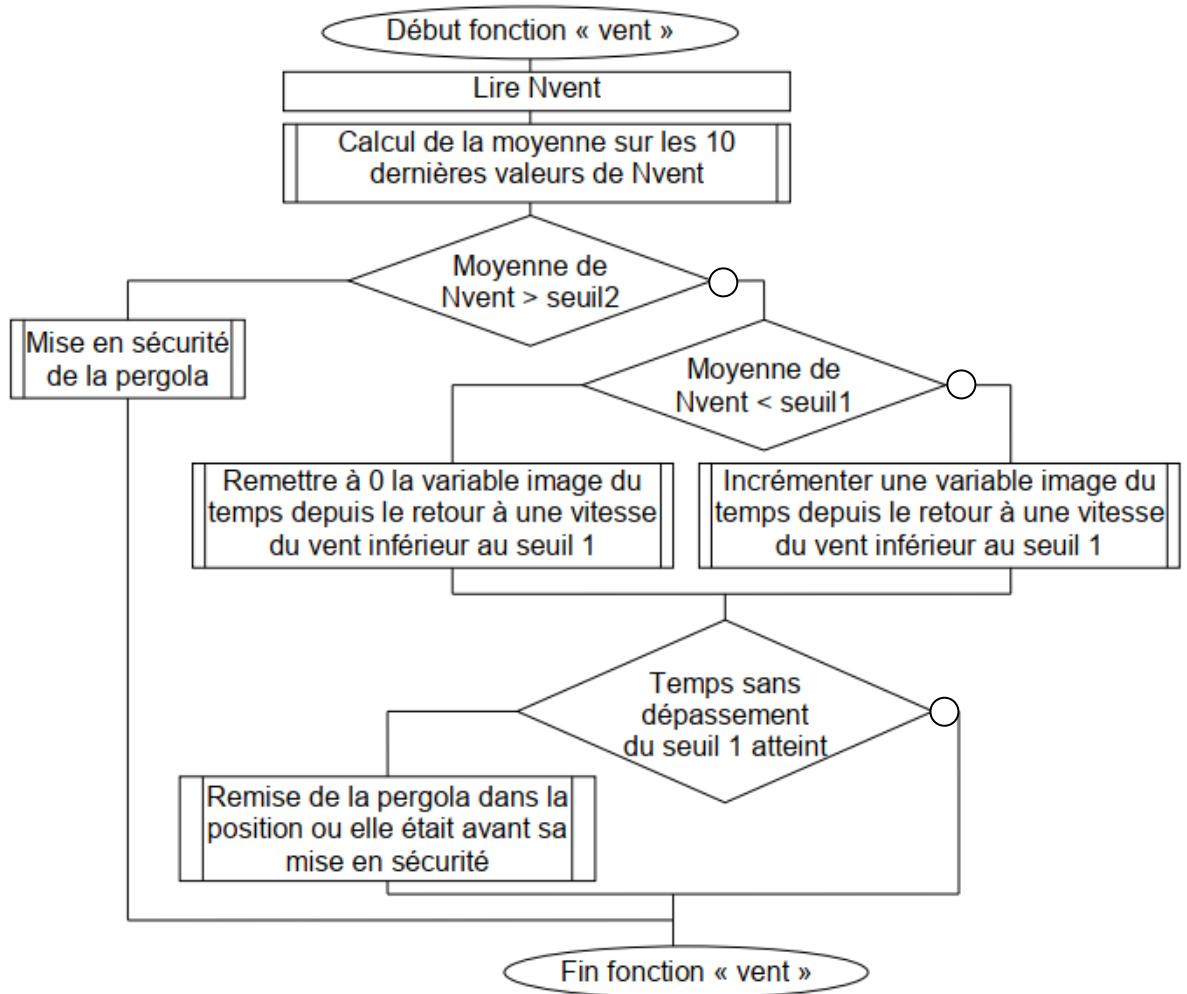
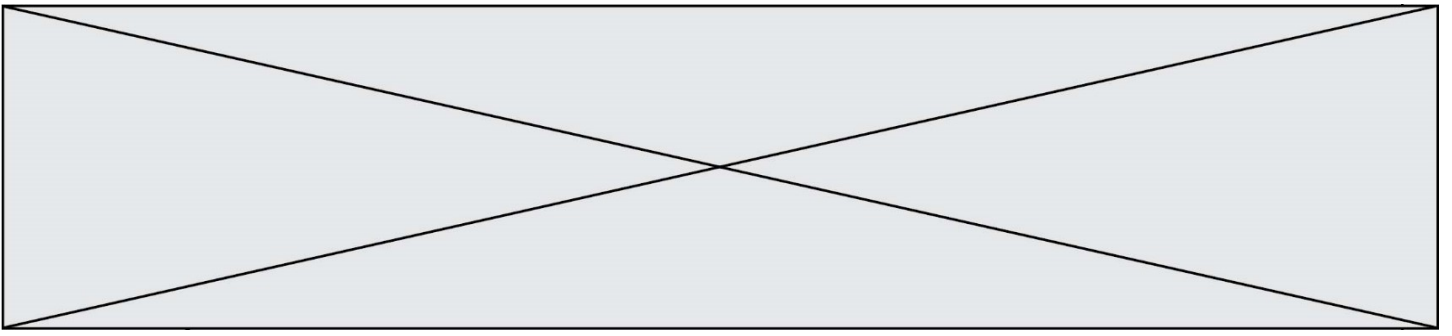


Figure 8 : algorithme de la fonction « vent »





DOCUMENTS RÉPONSES

DR1 - Question I-6

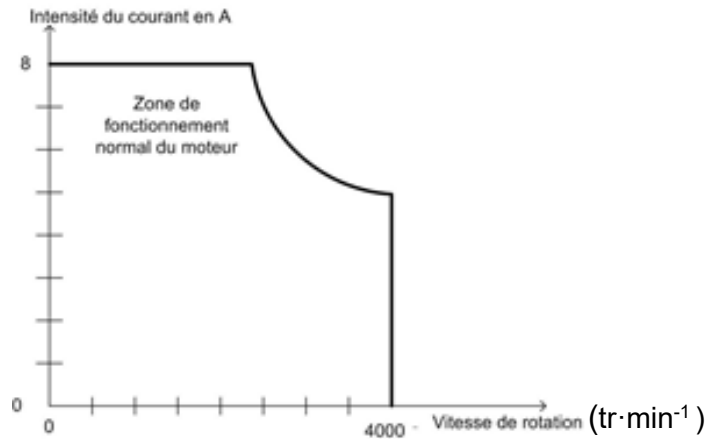
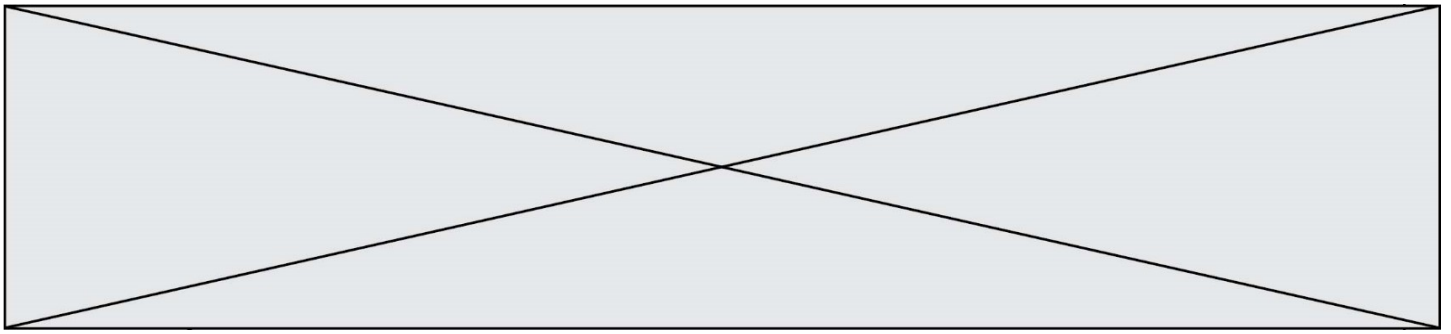


Figure 5 : courbe caractéristique du moteur à courant continu

DR1 - Question II-1

Position 1	Position 2	Position 3	Position 4
Etat de l'ILS :	Etat de l'ILS :	Etat de l'ILS :	Etat de l'ILS :
Position 5	Position 6	Position 7	Position 8
Etat de l'ILS :	Etat de l'ILS :	Etat de l'ILS :	Etat de l'ILS :



DR2 - Question II-2 & Question II-3

Vitesse linéaire du vent en $m.s^{-1}$	0,5	5	Seuil d'ouverture (seuil 1) : 10	Seuil de fermeture (seuil 2) : 12,5	40
Vitesse de rotation de la girouette en $rad.s^{-1}$					
Fréquence de V_{ils} en Hz	10,39	52,33	98,93	122,23	378,5
Tension continue image de V_{vent} en V	0,05	0,5	1	1,25	4
Nombre image de V_{vent} (N_{vent})					

Tableau 1